

様式1

| | |
|---------------------------|--|
| <p>研 究 名</p> | <p>自動制御機器の製作と自動搬送車（AGV 車）への応用</p> |
| <p>民間機関等 (相手方)の名称</p> | <p>東栄工業（株）</p> |
| <p>研究の概要</p> | <p>生産性を向上させる手段として工程の自動化が有効であり、以前より自動化の効果が高い搬送工程において、自社開発した自動搬送車（Just In Time Car : JIT カー）を導入している。しかし、導入から数年が経過して運用上でいくつかの問題点が発生している、具体的には①充電も含めたバッテリー管理を、ほぼ毎日、人手により業務終了後に実施しなければならない。②安全以外の目的で自動停止する機能がなく、任意の場所に自動停止することができない。について早急な解決が求められている。本研究の目的として、①、②、③に対応する JIT カーの改良を行うとともに、それら研究を通じた新たな技術蓄積と開発力の向上、人材育成の高度化を目指す。</p> |